

研究生导师简介模板

姓名：张志献																													
系部：机器人研究中心																													
职称：高级工程师																													
联系方式：13789879221, zzxian@sdust.edu.cn																													
通讯地址：山东省青岛市黄岛区前湾港路 579 号， 山东科技大学 J11 号楼机器人研究中心 205																													
个人简介：张志献，男，山东省东明县人，高级工程师。现工作在电气与自动化工程学院机器人研究中心。曾先后参与国家 863 项目“大型喷浆机器人”、“大型喷浆机器人产品化”、“11 千伏高压巡线机器人（子项目）”、“10 千伏电力线路作业机器人”、“经济型码垛机器人”等 6 项，还参研山东省、青岛市重大科技公关项目“喷砂除锈两用机器人”、“机器人系统模块化”、“反恐防暴机器人”等 5 项，并获“国家科技进步二等奖（位列 13）”等多项奖励；获批国家发明专利 26 项（5 项位 1），实用新型专利 2 项。																													
学术兼职：无																													
研究领域：特种机器人机构、机器人控制技术																													
教学科研情况（项目）： <table style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td style="width: 60%;">1. 全自动菌落计数系统，</td> <td style="width: 20%; text-align: center;">2019.1</td> <td style="width: 20%; text-align: center;">主持</td> </tr> <tr> <td>2. 面向装配作业的人机协作型双臂七自由度机器人的开发，</td> <td style="text-align: center;">2017.04-2020.4</td> <td style="text-align: center;">参与</td> </tr> <tr> <td>3. 经济型码垛机器人的研发与集成应用，国家“863”课题项目，</td> <td style="text-align: center;">2013.1</td> <td style="text-align: center;">参与</td> </tr> <tr> <td>4. 反恐防暴机器人，青岛市关键技术重大攻关计划项目，</td> <td style="text-align: center;">2013.1</td> <td style="text-align: center;">参与</td> </tr> <tr> <td>5. 多自由度机器人假肢实用化关键技术研究，国务院科技项目，</td> <td style="text-align: center;">2010-1-1,</td> <td style="text-align: center;">参与</td> </tr> </table> 目前授课：机械设计基础、制造工程基础、工程制图与 CAD、工程制图、电工电子技术		1. 全自动菌落计数系统，	2019.1	主持	2. 面向装配作业的人机协作型双臂七自由度机器人的开发，	2017.04-2020.4	参与	3. 经济型码垛机器人的研发与集成应用，国家“863”课题项目，	2013.1	参与	4. 反恐防暴机器人，青岛市关键技术重大攻关计划项目，	2013.1	参与	5. 多自由度机器人假肢实用化关键技术研究，国务院科技项目，	2010-1-1,	参与													
1. 全自动菌落计数系统，	2019.1	主持																											
2. 面向装配作业的人机协作型双臂七自由度机器人的开发，	2017.04-2020.4	参与																											
3. 经济型码垛机器人的研发与集成应用，国家“863”课题项目，	2013.1	参与																											
4. 反恐防暴机器人，青岛市关键技术重大攻关计划项目，	2013.1	参与																											
5. 多自由度机器人假肢实用化关键技术研究，国务院科技项目，	2010-1-1,	参与																											
学术成果（论文、专利、获奖等）： 发表文章主要有： 大型油罐蠕动式喷涂机器人、洞库油罐除锈、喷漆机器人的研制、喷浆机器人锚杆注浆的试验研究、喷浆机械手的发展、煤仓清堵机器人的控制系统设计等。 主要发明专利： <table style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td style="width: 20%;">202010292876.3</td> <td style="width: 20%;">2020.04.15</td> <td style="width: 40%;">一种智能菌落计数培养箱及计数方法</td> <td style="width: 20%; text-align: center;">位 1/实审</td> </tr> <tr> <td>201811172163.2</td> <td>2018.10.09</td> <td>一种大型煤仓清堵机器人</td> <td style="text-align: center;">位 1/实审</td> </tr> <tr> <td>201710119228.6</td> <td>2018.09.21</td> <td>一种与双体船配套使用的水面救援打捞机构</td> <td style="text-align: center;">位 1</td> </tr> <tr> <td>201310178108.5</td> <td>2015.05.06</td> <td>立柱式油罐喷涂机器人本体机构</td> <td style="text-align: center;">位 1</td> </tr> <tr> <td>201110408985.8</td> <td>2014.03.12</td> <td>水泥储罐清理机械手</td> <td style="text-align: center;">位 1</td> </tr> <tr> <td>201010109895.4</td> <td>2012.03.21</td> <td>仿人形机械手上臂</td> <td style="text-align: center;">位 1</td> </tr> <tr> <td>200610069977.4</td> <td>2008.11.19</td> <td>洞库油罐除锈及喷漆两用机器人</td> <td style="text-align: center;">位 1</td> </tr> </table>		202010292876.3	2020.04.15	一种智能菌落计数培养箱及计数方法	位 1/实审	201811172163.2	2018.10.09	一种大型煤仓清堵机器人	位 1/实审	201710119228.6	2018.09.21	一种与双体船配套使用的水面救援打捞机构	位 1	201310178108.5	2015.05.06	立柱式油罐喷涂机器人本体机构	位 1	201110408985.8	2014.03.12	水泥储罐清理机械手	位 1	201010109895.4	2012.03.21	仿人形机械手上臂	位 1	200610069977.4	2008.11.19	洞库油罐除锈及喷漆两用机器人	位 1
202010292876.3	2020.04.15	一种智能菌落计数培养箱及计数方法	位 1/实审																										
201811172163.2	2018.10.09	一种大型煤仓清堵机器人	位 1/实审																										
201710119228.6	2018.09.21	一种与双体船配套使用的水面救援打捞机构	位 1																										
201310178108.5	2015.05.06	立柱式油罐喷涂机器人本体机构	位 1																										
201110408985.8	2014.03.12	水泥储罐清理机械手	位 1																										
201010109895.4	2012.03.21	仿人形机械手上臂	位 1																										
200610069977.4	2008.11.19	洞库油罐除锈及喷漆两用机器人	位 1																										

荣誉称号：